



**خلاصه سوابق علمی و پژوهشی و اجرائی دکتر ابوالفضل رنجبر نوعی**  
**استاد پایه ۳۴ گروه کنترل، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر،**  
**دانشگاه صنعتی نوشیروانی بابل، متولد ۱۳۴۳.**

محل کار: بابل، خ شریعتی، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشگاه صنعتی نوشیروانی  
 بابل، شماره ۱۳۲، کد پستی ۴۷۱۴۸۷۱۱۶۷، فاکس ۰۱۱۳۲۳۱۰۹۸۵، تلفن / ۰۱۱۳۵۵۰۱۴۱۵

**Email:** [a.ranjbar@nit.ac.ir](mailto:a.ranjbar@nit.ac.ir),

**URL:** <https://nit.ac.ir/?sp=370404>

<http://cee.nit.ac.ir/ms/a.ranjbar/home.aspx>

<https://scholar.google.com/citations?user=HtqOIWIAAAAJ&hl=>

درجه	رشته تحصیلی	دانشگاه محل تحصیل	تاریخ اخذ مدرک تحصیلی
دکتری	مهندسی برق (کنترل)	Surry انگلستان	۱۳۷۹ (۲۰۰۰)
کارشناسی ارشد	مهندسی برق (کنترل)	تربیت مدرس تهران	۱۳۷۲ (۱۹۹۳)
کارشناسی	مهندسی برق (کنترل)	صنعتی اصفهان	۱۳۶۷ (۱۹۸۸)
دیپلم	ریاضی و فیزیک	گرگان، دبیرستان شهید رجائی	۱۳۶۱

**موضوعات تحقیقاتی مورد علاقه:** ماشین های الکتریکی، PLC، ریاضیات مهندسی، سیستم های غیر خطی، سیستم های آشوبی، مدلسازی، دینامیک های کسری (Fractional Order)، همزمانسازی (Synchronization)، Real Time MATLAB™.

**سوابق آموزشی:** عضو هیات علمی دانشگاه مازندران از سال ۱۳۷۱ – مامور در دانشگاه گلستان (۱۳۸۷-۱۳۸۹) و گروه مهندسی کنترل و ابزار دقیق دانشگاه صنعتی بابل از ۱۳۸۷.

استاد راهنمای دانشجویان دکتری کنترل خانمها دکتر معصومه شهیری (۱۳۹۳) و دکتر سارا میناگر (۱۳۹۲)، عضو هیات علمی دانشگاه صنعتی نوشیروانی بابل (و آقایان دکتر هادی دلاوری (۱۳۹۱)، دانشگاه صنعتی همدان)، دکتر سید جلیلی ساداتی رستمی (۱۳۹۲)، دانشگاه صنعتی نوشیروانی بابل)، آقایان دکتر سید مهدی رخت اعلا رستمی (۱۳۹۳)، دانشگاه گلستان)، دکتر میثم یحیی زاده (۱۳۹۳)، دانشگاه رفسنجان)، دکتر پوریا سرحدی (۱۳۹۵).

1. Dr. P. Sarhadi, Providing Asymptotic Stability of Model Reference Adaptive Control with Dynamical Anti-Windup Compensator: Application in Autonomous Vehicles, Sep. 2016.
2. Dr. M. Shahiri, (Co-Author with Dr. Karami) Robust controller design based on the fractional complex order for systems under the load disturbance, Aug. 2015.
3. Dr. S. Minagar, (Co-Author with Dr. Ghaderi) Predictive Control with Dempster Shafer based Modeling and its Application on PEM Fuel Cell, Sept. 2014.
4. Dr. M. Yahyazadeh, Maintaining Tracking Convergence Problem in Iterative Learning Control Systems, Jul. 2014.
5. Dr. S. M. RahktAla, (Co-Author with Dr. Ghaderi), Finite time convergence of nonlinear observer for parametric undertrained system; Application in PEM fuel cell, Sept. 2013.
6. Dr. J. Sadati, (Co-Author with Dr. Ghaderi), Fractional Order control of time-delayed systems; Application in Lunge machine. Sept. 2012.

۷. Dr. H. Delavari, (Co-Author with Dr. Ghaderi), Design of a fractional order controller for a robot manipulator. Sept. 2011.

تدریس در دوره دکتری: کنترل مقاوم، کنترل غیرخطی، کنترل چند متغیره، کنترل تطبیقی، سیستم های ابعاد وسیع.

تدریس در دوره کارشناسی ارشد و دکتری: دروس کنترل مدرن، کنترل دیجیتال، کنترل مقاوم، کنترل غیرخطی. کنترل تطبیقی، ریاضیات مهندسی پیشرفته.

استاد راهنمای حدود ۵۰ نفر از دانشجویان ارشد کنترل و قدرت

تدریس در دوره کارشناسی: ریاضیات مهندسی، سیستم های کنترل خطی، کنترل صنعتی، کنترل دیجیتال، اندازه گیری الکتریکی، محاسبات عددی، ...

### الف : عضویت در انجمن ها:

۱. عضو هیات ممیزه دوره های سوم و چهارم دانشگاه صنعتی نوشیروانی بابل (۱۳۹۵- تاکنون).
۲. موسس و عضو گروه پژوهشی پست های فشار قوی (۱۳۸۳- تاکنون)
۳. مدیر گروه پژوهشی سیستم های هوشمند ۱۳۸۵ - ( تا کنون ) و عضو پست های فشار قوی (۱۳۸۴-۱۳۹۴)، پیل سوختی ( ۱۳۸۴ تاکنون).
۴. عضو انجمن آموزش عالی ایران (۱۳۸۷)، و انجمن فناوری اطلاعات (IKT) (۱۳۹۱).
۵. نماینده وزیر علوم، تحقیقات و فناوری در هیات امنای موسسه آموزش عالی غیر دولتی- غیرانتفاعی حکیم جرجانی، گرگان (از تیر ماه ۱۳۸۸)
۶. نماینده وزیر علوم، تحقیقات و فناوری در هیات امنای موسسه آموزش عالی غیر دولتی- غیرانتفاعی لامعی گرگانی، گرگان (از تیر ماه ۱۳۸۸)
۷. عضو هیات امنای موسسه آموزش عالی غیر دولتی- غیرانتفاعی آمل- آمل (از فروردین ۱۳۸۸)، و گلستان (فروردین ۱۳۹۷ تاکنون)
۸. عضو هیات موسس موسسه آموزش عالی غیر دولتی - غیر انتفاعی آمل- آمل (۱۳۸۵)

### ب : سوابق صنعتی:

۱. فرصت مطالعاتی در دانشگاه تورنتو، کانادا (۲۰۱۷).
۲. عضو تیم طراحی و ساخت پیل سوختی یک کیلووات (۱۳۸۴-۱۳۸۹).
۳. عضو شورای پژوهشی اداره کل سازمان فنی و حرفه ای استان مازندران (۱۳۸۲-۱۳۸۷)
۴. عضو کمیته برق شورای پژوهشی اداره کل گاز استان مازندران (۱۳۸۵)

### ج : سوابق اجرایی:

۱. عضو هیات تحریریه مجله رایانش نرم و فناوری اطلاعات - دانشگاه صنعتی نوشیروانی (۱۳۹۷)
۲. معاونت دانشجویی و فرهنگی دانشگاه صنعتی نوشیروانی بابل (۱۳۹۳-۱۳۹۶).

۳. سرپرست دانشگاه گلستان (تیر ماه ۸۷-مردادماه ۱۳۸۹)
۴. مسئول راه اندازی پارک فناوری استان گلستان (تیر ماه ۸۷-مردادماه ۱۳۸۹)
۵. معاون اداری و مالی دانشگاه صنعتی نوشروانی بابل (تیرماه ۸۶-تیرماه ۸۷)
۶. معاون اداری و مالی دانشگاه مازندران (شهریور ۸۳-اردیبهشت ۸۶)
۷. مدیرگروه آموزشی مهندسی برق (خرداد ۸۱- شهریور ۸۳)
۸. مدیرکل امور دانشجویان شاهد و ایثارگر دانشگاه مازندران (آبان ۷۱-اذر ۷۵)
۹. راه انداز دوره دکتری مهندسی برق کنترل ۱۳۸۴ ومهندسی برق ۱۳۸۵
۱۰. راه انداز دوره فوق لیسانس مهندسی برق کنترل ۱۳۸۵
۱۱. راه انداز و مدیر گروه پژوهشی سیستم های هوشمند (۱۳۸۵-۱۳۸۸)

#### ه : سخنرانی در کنفرانس های بین المللی

۱. Banf, Canada, 2000.
۲. Dungguha Univ., Shanghai, China, 2007.
۳. Ankara, Turkey, 2008
۴. Kalmekia, Russia, 2009.

#### ه : قسمتی از مقالات منتشره:

۱. N Zendehtdel, SJ Sadati, **A Ranjbar N.**, Adaptive Robust Control for Trajectory Tracking of Autonomous underwater Vehicles on Horizontal Plane, DOI: 10.22044/JADM.2018.6787.1795, Journal of AI and Data Mining, In Press.
۲. SS Mohseni, MJ Yazdanpanah, **AR Noei**, Model Reduction of Nonlinear Systems by Trajectory Piecewise Linear Based on Output-Weighting Models: A Balanced-Truncation Methodology, Iranian Journal of Science and Technology, Transactions of Electrical Engineering, doi.org/10.1007/s40998-018-0058-4, June 2018, Volume 42, Issue 2, pp 195–206.
۳. SS Mohseni, MJ Yazdanpanah, **AR Noei**, Model order reduction of nonlinear models based on decoupled multi-model via trajectory piecewise linearization, International Journal of Control, Automation and Systems, doi.org/10.1007/s12555-016-0536-2., October 2017, Volume 15, Issue 5, pp 2088–2098
۴. IMAN GHASEMI BISHE, **A. Ranjbar N.**, Seyed Jalil Sadati Rostami, Sliding mode based fractional-order iterative learning control for a nonlinear robot manipulator with bounded disturbance, TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, 40: 49 - 60, 2018.
۵. Azadeh Ahifar, **A. Ranjbar N.**, Zahra Rahmani, Terminal synergetic design of a nonlinear robot manipulator in the presence of disturbances, COMPEL-THE INTERNATIONAL JOURNAL FOR COMPUTATION AND MATHEMATICS IN ELECTRICAL AND ELECTRONIC ENGINEERING, 37, 208 - 223, 2018.
۶. Sepideh Esapour, **Abolfazl Ranjbar Noei**, Seyed Jalil Sadati Rostami, Adaptive Wavelet Neural Network Tracking Control of a Single-link Robot Arm with Backlash Input, Modares Mechanical Engineering 2018, 18(8): 37-44, In Persian.
۷. IMAN GHASEMI BISHE, **A. Ranjbar N.**, Seyed Jalil Sadati Rostami, INTELLIGENT FRACTIONAL ORDER ITERATIVE LEARNING CONTROL USING FEEDBACK LINEARIZATION FOR A SINGLE- LINK ROBOT, IIUM engineering journal, 18: 155 - 176, 2017.
۸. Pouria Sarhadi, **A. Ranjbar N.**, Ali Reza Khosravi, Model reference adaptive autopilot with anti-windup compensator for an autonomous underwater vehicle Design and hardware in the loop implementation results, APPLIED OCEAN RESEARCH, 62: 27 - 36, 2017.

٩. M. Shahiri, **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, M. Karami, New Tuning Design Schemes of Fractional Complex Order PI Controller, *Nonlinear Dynamics*, DOI: 10.1007/s11071-016-2608-5, 84: 1813 - 1835, 2016.
١٠. Pouria Sarhadi, **A. Ranjbar N.**, Ali Reza Khosravi, Model reference adaptive PID control with anti-windup compensator for an autonomous underwater vehicle, *ROBOTICS AND AUTONOMOUS SYSTEMS*, 83: 87 - 93, 2016.
١١. Pouria Sarhadi, **A. Ranjbar N.**, Ali Reza Khosravi, Adaptive integral feedback controller for pitch and yaw channels of an AUV with actuator saturations, *ISA TRANSACTIONS*, 65: 284 - 295, 2016.
١٢. **A. Ranjbar N.**, H. Kholerdi, A., Chaotification and fuzzy PI control of three-phase induction machine using synchronization approach, (DOI: 10.1016/j.chaos.2016.06.025) *Chaos, Solitons & Fractals*, vol. 91, pp. 443-451, 2016.
١٣. Pouria Sarhadi, **Abolfazl Ranjbar**, Alireza Khosravi, Model reference adaptive PID control with anti-windup compensator for an autonomous underwater vehicle, *Robotics and Autonomous Systems*, No. 83, pp. 87-93. 2016.
١٤. Pouria Sarhadi, **Abolfazl Ranjbar**, Alireza Khosravi, Adaptive mu-modification control for a nonlinear autonomous underwater vehicle in the presence of actuator, *International Journal of Dynamics and Control*, DOI: /s0253-016-40435, Jul. 2016.
١٥. Pouria Sarhadi, **Abolfazl Ranjbar**, Alireza Khosravi, Adaptive integral feedback controller for pitch and yaw channels of an AUV with actuator saturations, DOI: <https://doi.org/10.1016/j.isatra.2016.08.002>, *ISA Transaction*, **Volume 65**, November 2016, Pages 284-295.
١٦. M. Shahiri, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, M. Karami, New Tuning Design Schemes of Fractional Complex Order PI Controller, *Nonlinear Dynamics*, DOI: 10.1007/s11071-016-2608-5, 2016.
١٧. S. S. Mohseni, M. J. Yazdanpanah, **A. Ranjbar N.**, New strategies in model order reduction of trajectory piecewise-linear models. *International Journal of Numerical Modelling: Electronic Networks, Devices and Fields*. 2015.
١٨. M. Shahiri, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, M. Karami, Robust control of nonlinear PEMFC against uncertainty using fractional complex order control, *Nonlinear Dynamics*, Vol. 80, Issue 18, 2015.
١٩. M. Shahiri, **A. Ranjbar**, M. Karami, R. Ghaderi, Tuning Method for Fractional Complex Order Controller Using Standardized k-chart: Application to PEMFC Control, *Asian Journal of Control*, Vol. 14, No. 4, 2015.
٢٠. M. Yahyazadeh, **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, High Performance Tracking of High-Speed Supercavitating Vehicles Using Novel Robust Monotone Parameter-Optimal, *Robotica*, Vol. 33, Issue 8, 2015.
٢١. S. M. Rakhtala, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, E. Usai, Control of oxygen excess ratio in PEM fuel cell system using high-order sliding mode controller and observer, *Turkish Journal of Electrical Engineering And Computer Science*, Vol. 23, Issue 1, 2015.
٢٢. S. M. Rakhtala, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, E. Usai, Design of finite-time High Order Sliding Mode Control State Observer: A Practical Insight to PEM Fuel Cell Systems, *Process Control*, Vol. 24, Issue 1, 2014.
٢٣. R. Ahmadi, A. Sheikholeslami, A. Nabavi Niaki and **A. Ranjbar**, Dynamic participation of doubly fed induction generators in multi-control area load frequency control, *International Transactions on Electrical Energy Systems*, 2014.
٢٤. S. Minagar, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, A new switching method for multiple model predictive control based on Dempster-Shafer theory of evidence, *Trends in Applied Sciences Research*, Vol. 6, No. 1, 2014.
٢٥. M. Behroozifar, S. A. Yousefi, **A. Ranjbar N.**, Numerical Solution of Optimal Control of Time-varying Singular Systems via Operational Matrices, *International Journal of Engineering*, Vol. 27, No. 4, 2014.
٢٦. S. M. Rakhtala, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Systematic Approach to Design a Finite Time Convergent Differentiator in Second Order Sliding Mode Controller, *International Journal of Engineering*, Vol. 26, No. 11, 2013.

۲۷. M. Yahyazadeh, **A. Ranjbar N.**, Perfect Tracking of Supercavitating Non-minimum Phase Vehicles Using a New Robust and Adaptive Parameter-optimal Iterative Learning Control, *International Journal of Engineering*, Vol. 27, No. 8, 2014.
۲۸. P. Sarhadi, **A. Ranjbar**, A. Khosravi,  $L_1$  adaptive pitch control of an autonomous underwater vehicle, *International Journal of Intelligent Unmanned Systems*, Vol. 2, Issue 2, 2014.
۲۹. E. Salahshour, **A. Ranjbar**, M. Malekzadeh, A Computerized and On-line Super Twisting Speed Control of Alternating Current Asynchronous Machine Using Omron V1000® Drive, *Journal of Engineering and Technology*, Vol. 4, Issue 1, 2014.
۳۰. M. Malekzadeh, A. Khosravi, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Application of Adaptive Neural Network Observer in Chaotic Systems, *International Journal of Intelligent Systems and Applications*, Vol. 6, No. 2, 2014.
۳۱. M. Malekzadeh, A. Khosravi, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Application of the Rise Feedback Control in Chaotic Systems, *International Journal of Intelligent Systems and Applications*, Vol. 6, No. 5, 2014.
۳۲. S. Yazdanzad, A. Khosravi, **A. Ranjbar N.**, A. Alfi, Combined NN/RISE-based Asymptotic Tracking Control of a 3 DOF Robot Manipulator, *Journal of Intelligent Automation Systems*, 2014.
۳۳. S. Yazdanzad, A. Khosravi, **A. Ranjbar N.**, P. Sarhadi, Optimal Design of a RISE Feedback Controller for a 3-DOF Robot Manipulator Using Particle Swarm Optimization, *International Journal of Information Technology and Computer Science*, Vol. 6, No. 8, 2014.
۳۴. T. Taleshian, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, IPSO-SQP Algorithm for Solving Time Optimal Bang-Bang Control Problems and Its Application on Autonomous Underwater Vehicle, *Journal of Advances in Computer Research*, Vol. 5, No. 2, 2014.
۳۵. B. Hadi, A. Khosravi, **A. Ranjbar N.**, P. Sarhadi, RISE Feedback Control Design for RLED Robot Manipulator Using Bees Algorithm, *Journal of Advances in Computer Research*, Vol. 5, No. 4, 2014.
۳۶. M. Shahiri, **A. Ranjbar**, M. Karami, R. Ghaderi, Oxygen Excess Ratio control of PEM Fuel Cell System Based on a Fractional Order Model Approximation, *International Journal of Mechatronics, Electrical and Computer Technology*, Vol. 4, No. 13, 2014.
۳۷. E. Salahshour, **A. Ranjbar**, Hardware-In-the-Loop for Online Control of a Three Phase Asynchronous Machine Using Adaptive Neuro-Fuzzy (ANFIS) Control, *International Journal of Mechatronics, Electrical and Computer Technology*, Vol. 4, No. 11, 2014.
۳۸. M. Malekzadeh, A. Khosravi, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Nonlinear Observer Applying Neural Network for A class of Chaotic System in the Presence of Uncertainty, *International Journal of Mechatronics, Electrical and Computer Technology*, Vol. 4, No. 10, 2014.
۳۹. R. Eini, **A. Ranjbar**, Identification of Singular Systems under Strong Equivalency, *International Journal of Control Science and Engineering*, Vol. 3, No. 3, 2013.
۴۰. T. Taleshian, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Using Modified IPSO-SQP Algorithm to Solve Nonlinear Time Optimal Bang-bang Control Problem, *International Journal of Engineering*, Vol. 26, No. 11, 2013.
۴۱. J. Ghasemi, **A. Ranjbar**, Nonlinear Control of Heat Transfer Dynamic Using Homotopy Perturbation Method, *International Journal of Mathematical Modelling & Computations*, Vol. 3, No. 4, 2013.
۴۲. S.J. Sadati, **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, Some fractional comparison results and stability theorem for fractional time delay systems, *Romanian Reports in Physics*, Vol. 65, No. 1, 2013.
۴۳. H. Delavari, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, S. Momani, Reply to “Comments on Fuzzy fractional order sliding mode controller for nonlinear systems, *Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation*, Vol. 17, Issue 10, 2012.
۴۴. S. M. Rakhtala, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Control of PEM fuel cell system via higher order sliding mode control, *International Journal of Automation and Control*, Vol. 6, No. 3/4, 2012.
۴۵. E. G. Razmjou, **A. Ranjbar**, Z. Rahmani, Using state feedback control to stabilize unstable equilibrium points of the unified fractional-order chaotic system, *Scientific Research and Essays*, Vol. 6, No. 28, 2011.
۴۶. S. M. Rakhtala, R. Ghaderi, **A. Ranjbar**, PEM Fuel Cell Voltage-Tracking using Artificial Neural Network, *Journal of Zhejiang University SCIENCEA*, (Comput & Electron), 12(4):338-344, 2011.
۴۷. M. Yahyazadeh, **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, Synchronization of Chaotic Systems with Known and Unknown Parameters Using a Modified Active Sliding Mode Control, *ISA Transactions*, 50, pp. 262–267, 2011.

٤٨. S.H. Hosseinnia a, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, M. Mahmoudiana, S. Momani, Sliding mode synchronization of an uncertain fractional order chaotic system, *Computers and Mathematics with Applications*, No. 59, (1643-1637), 2010.
٤٩. M. Shahiri, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, S.H. Hosseinnia, S. Momani, Chaotic fractional-order Coulet system: Synchronization and control approach, *Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation*, Issue 3, Volume 15, March 2010.
٥٠. H. Delavari, **A. N. Ranjbar**, R. Ghaderi, S. Momani, Fuzzy fractional order sliding mode controller for nonlinear systems, *Commun Nonlinear Sci Numer Simulat.*, pages 963-978, 2010.
٥١. H. Delavari, **A. N. Ranjbar**, R. Ghaderi, S. Momani, Fractional order control of a coupled tank, *Nonlinear Dyn.* DOI 10.1007/s11071.
٥٢. D. Baleanu, S. J. Sadati, R. Ghaderi, **A. Ranjbar**, T. Abdeljawad, F. Jarad, Razumikhin Stability Theorem for Fractional Systems with Delay, *Abstract and Applied Analysis*, Hindawi Publishing Corporation, Article ID 124812, doi:10.1155/2010/124812, T136, April 2010.
٥٣. M. Shahiri T., **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, S. H. Hosseinnia, S. Momani, Adaptive Control of Chaotic Fractional-Order Coulet System; Synchronization and control approach, *Nonlinear Science and Numerical Simulation*, Volume 15, Issue 3, pp. 665-674, March 2010.
٥٤. Y. Heidari, **A. Ranjbar**, H. Ali Shayanfar, S. Salehi, Robust Control of DC Motor Using Fuzzy Sliding Mode Control with Fractional PID Compensator, *Journal of Mathematics and Computer Science*, TJMCS, Vol. 1, No.4, 238-246, 2010.
٥٥. E. G. Razmjou, **A. Ranjbar**, M. Hosseini, Parameter Identification and Synchronization of a Rotational Mechanical System with a Centrifugal Governor, *International Review of Automatic Control (IREACO)*, Vol. 3, No. 6, 701-709, 2010.
٥٦. S. J. Sadati, D. Baleanu, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, T. Abdeljawad, Mittag-Leffler Stability Theorem for Fractional Order Nonlinear System with Delay, *Abstract and Applied Analysis*, Hindawi Publishing Corporation, Article ID 108651, doi:10.1155/2010/108651, 7 pages, 2010.
٥٧. M. Zolfaghari, R. Ghaderi, A. SheikholEslami, **A. Ranjbar N.**, S.H. Hosseinnia, S. Momani, H. Delavari, J. Sadati, Application of Enhanced Homotopy Perturbation Method to solve Fractional Order Bagley -Torvik Differential Equation, *Physica Scripta*, No. T136, 12 Oct. 2009.
٥٨. E. Naseri, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, J. Sadati, M. Mahmoudian, S.H. Hosseinnia, S. Momani, Solving Linear Fractional-Order Differential Equations via Enhanced Homotopy Perturbation Method, *Physica Scripta*, No. T136, 12 Oct. 2009.
٥٩. H. Delavari, **A. Ranjbar N.**, S. Minagar, Artificial Intelligent Controller for a DC Motor, *Communications in Computer and Information Science*, Part 2, Volume 6, pp. 842-846, 2009.
٦٠. **A.N. Ranjbar**, S.H. Hosein Nia, H. Soltani, J. Ghasemi, A Solution of Riccati Nonlinear Differential Equation Using Enhanced Homotopy Perturbation Method (EHPM), *International Journal of Engineering*, No. 21Apr. 2008.
٦١. S.H. Hosseinnia, **A. Ranjbar**, D.D. Ganji, H. Soltani, J. Ghasemi, Homotopy Perturbation based Linearization of nonlinear Heat Transfer Dynamic, *Journal of Applied Mathematics and Computing*, JAMC, Numbers 1-2, Volume 29, pp. 163-176, July 2008.
٦٢. **A. Ranjbar**, S.D. Hart, B.E. Mulhall, DC Machine Characterization Using Genetic Algorithm, *Journal of Simulation in Engineering*, Babol Univ. Of Technology, Vol. 1, 2008.
٦٣. S.H. Hosseinnia, **A. Ranjbar**, S. Momani, Using Enhanced Homotopy Perturbation Method in Fractional Differential Equation via Deforming the Linear Part, *Computers and Mathematics with Applications*, 56 (2008) 3138-3149.
٦٤. S.H. Hosein Nia, **A.N. Ranjbar**, D.D. Ganji, H. Soltani, J. Ghasemi, Maintaining the stability of nonlinear differential equations by the enhancement of HPM, *Letters A* (2008), doi:10.1016/j.physleta.2007.12.054, *Physics Letters A*.
٦٥. F. Abdous, R. Ghaderi, **A. Ranjbar**, S.H. Hosseinnia, H. Soltani, J. Ghasemi, Asymptotical Time Response of Time Varying State Space Dynamic Using Homotopy Perturbation Method, *Journal of Applied Mathematics and Computing*, DOI 10.1007/s12190-008-0198-1, 2008.
٦٦. S.H. Hosseinnia, **A. Ranjbar**, D. D. Ganji, H. Soltani, J. Ghasemi, Selection of Stabilizable Linear Part of HPM Using a Linearization Based Technique, *Physica Scripta*, 78 (2008) 025002 (10pp).
٦٧. **A. Ranjbar**, S.H. Hossein-Nia, Neural Network Based Evaluation of Dawson Integral: An Engineering Approach, *International Journal Nonlinear Dynamics in Engineering and science*, 1(1) (2008) 67-78.

- ۷۸. S.H. Hossein-Nia, **A. Ranjbar**, H. Soltani, J. Ghasemi, Effect of the Initial Approximation on Stability and Convergence in Homotopy Perturbation Method, *International Journal Nonlinear Dynamics in Engineering and science*, 1(1) (2008) 79-98.
- ۷۹. A. Ebrahimzadeh and **A. Ranjbar**, An Intelligent Digital Signal Type Recognizer, *International Journal of Tomography & Statistics*, Vol. 8, No. W08, Winter 2008;
- ۸۰. **A. Ranjbar N.**, D.D. Ganji, M. Naghipour, A. Barari, Solution of nonlinear oscillator differential equations using a variational iteration method, *Journal of Physics*, doi:10.1088/1742-6596/96/1/012084, 2008.
- ۸۱. **A. Ranjbar N.**, N. Haghparast, M. Miansari, D.D. Ganji, Application of homotopy perturbation method to the pipe flow of a fourth grade fluid, *Journal of Physics*, doi:10.1088/1742-6596/96/1/012079, 2008.
- ۸۲. A. Ebrahimzadeh, and **A. Ranjbar**, Intelligent digital signal type identification, *Journal of Engineering Applications of Artificial Intelligence (EAAI)*, 2007.

### **B. Conference Papers :**

1. M. Vahedpour, **A. Ranjbar**, H. A. Kholerdi, Comparison between Performance of Conventional, Fuzzy and Fractional Order PID Controllers in Practical Speed Control of Induction Motor, *IEEE-2015, 2nd International Conference on Knowledge-Based Engineering and Innovation (KBEI)*, November 5-6, 2015, Tehran.
2. **A. Ranjbar**, H. A. Kholerdi, Robust Speed Control of Induction Machine Using Synergetic Controller, *IEEE-2015, 2nd International Conference on Knowledge-Based Engineering and Innovation (KBEI)*, November 5-6, 2015, Tehran.
3. B. Yeganegi, **A. Ranjbar**, J. Sadati, Sensor-less Control of Nonlinear Systems in Brunovsky Form Using Super-twisting Differentiator, *IEEE-2015, 2nd International Conference on Knowledge-Based Engineering and Innovation (KBEI)*, November 5-6, 2015, Tehran.
4. **A. Ranjbar**, H. A. Kholerdi, Intelligent practical modeling of three-phase induction machine, *The 7th International Conference on Information and Knowledge Technology (IKT2015)*, 26-28 May, Urmia (Iran).
5. B. Hadi, **A. Ranjbar**, M. Yazdanzad, Computer and real time control of three phase induction motor speed using PID fuzzy controller by Omron V1000 drive, *The 11th Iranian Conference on Intelligent Systems*, 4-6 February 2014, Tehran.
6. J. Sadati, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Fractional-Order Control of a Nonlinear Time-Delay System: Case Study in Oxygen Regulation in the Heart-Lung Machine, *5th Symposium on Fractional Differentiation and its Applications*, 14-17 May 2014, China.
7. T. Taleshian, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Intelligent Fractional Order Control of an Autonomous Underwater Vehicle Using IPSO-SQP algorithm, *5th Symposium on Fractional Differentiation and its Applications*, 14-17 May 2014, China.
8. M. Yahyazadeh, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Improving Control Performance in Fractional Order Model Reference Adaptive Control Using Co-evolutionary Particle Swarm Optimization (CPSO), *5th Symposium on Fractional Differentiation and its Applications*, 14-17 May 2014, China.
9. J. Sadati, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Stability Region Of Smith-Predictor Based Fractional-Order PID Controller For A Time-Delay System, *5th Symposium on Fractional Differentiation and its Applications*, 14-17 May 2014, China.
10. M. Shahiri T., M. Karami, **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, Estimation of Time delayed system with complex order based Integrator, *9th Asian Control Conference (ASCC2013)*, 23-26 June 2013, Turkey.
11. A. Pisano, D. Salimbeni, E. Usai, S.M. Rakhtala, **A. Ranjbar N.**, Observer-Based output Feedback Control of a PEM Fuel Cell System by High-Order Sliding Mode Technique, *European Control Conference (ECC)*, 2013, Swiss.
12. M. Malekzadeh, **A. Ranjbar**, H. Azami, Modifying DTM to solve nonlinear oscillatory dynamics, *International Conference on Nonlinear Modeling and Optimization*, 29-30 August 2012, Amol.
13. S. Minagar, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Fuzzy Assignment for Multiple MPC Based on Evidence Theory Applied to a PEM Fuel Cell, *The 6th International Conference on Fuzzy Information and Engineering*, 25-26 October 2012, Babolsar.
14. T. Taleshian, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Design of an Optimal Tracking Controller for an Autonomous Underwater Vehicle Using IPSO-SQP Algorithm, *Information and knowledge technology (IKT2012)*, 2012, Babol.

15. A. Lari, A. Khosravi, A. Alfi, **A. Ranjbar**,  $\mu$ -synthesis for teleportation system in presence of uncertainties in time delay and task environment, 20th Iranian Conference on Electrical Engineering (ICEE) 2012, 15-17 May 2012, Tehran.
16. T. Taleshian, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Optimal control of an autonomous underwater vehicle using IPSO\_SQP algorithm, 2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA), 27-29 December 2011, Shiraz.
17. S. Minagar, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, Constrained Model Predictive Control of PEM Fuel Cell with Guaranteed Stability, 2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA), 27-29 December 2011, Shiraz.
18. M. Shahiri T., **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, M. karami, A hybrid particle swarm optimization and vector fitting based identification algorithm in a time-delayed systems, 2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA), 27-29 December 2011, Shiraz.
19. S. M. Rakhtala, **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, Prolong the Stack Life of PEM fuel Cell System Via High Order Sliding Mode Control, 2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA), 27-29 December 2011, Shiraz.
20. E. G. Razmjou, **A. Ranjbar**, Z. Rahmani, R. Ghaderi, Adaptive Control of Fractional-Order Newton-Leipnik System, 4th IFAC Workshop on Fractional Differentiation and Its Applications, 18-20, Oct., 2010, Badajoz, Spain.
21. E. G. Razmjou, **A. Ranjbar**, Z. Rahmani, R. Ghaderi, Robust Synchronization of the different fractional order unified chaotic systems, 4th IFAC Workshop on Fractional Differentiation and Its Applications, 18-20, Oct., 2010, Badajoz, Spain.
22. M. Shahiri T., **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, M. Karami, S.H. Hoseinnia, Adaptive Backstepping Chaos Synchronization of Fractional order Coulet Systems with Mismatched Parameters, 4th IFAC Workshop on Fractional Differentiation and Its Applications, 18-20, Oct., 2010, Badajoz, Spain.
23. F. Abdous, **A. Ranjbar**, S. H. Hossein-Nia, Chaos Control of Voltage Fluctuations in DC Arc Furnaces Using Feedback Linearization, Second International Conference on Electrical Engineering, 25-26 March 2008 University of Engineering and Technology, Lahore )Pakistan(.
24. J. Ghasemi, **A. Ranjbar N.**, A. Afzalian, Synchronization in the Genesisio-Tesi and Coulet Systems Using the Sliding Mode Control, International Journal of Engineering (IJE), Volume(4): Issue(1), 2010.
25. M. Shahiri, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, S.H. Hosseinnia, S. Momani, Chaotic fractional-order Coulet system: Synchronization and control approach, Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation, Volume 15, Issue 3, pp. 665-674, March 2010.
26. M. Shahiri, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, S.H. Hoseinnia, S. Momani, Synchronization of chaotic fractional-order Coulet system via ASMC, ICCSA 2009.
27. S. M. Rakhtala, R. Ghaderi, **A. Ranjbar**, Fadaeian, T.; Nabavi niaki, Ali; Current stabilization in fuel cell/battery hybrid system using fuzzy-based controller, Electrical Power & Energy Conference (EPEC), 2009 IEEE, Page(s): 1 – 6, 2009.
28. F. Abdous, **A. Ranjbar N.**, S. H. Hosein Nia, A. Sheikhol Eslami, The Hopf Bifurcation Control in Internet Congestion Control System, 2nd International Conference on Electrical Engineering, ICEE2008, May 25-26, 2008, Lahore (Pakistan).
29. H. Delavari, **A. Ranjbar**, R. Ghaderi, S. Momani, Fractional Sliding Mode Control for Synchronization of Chaotic Systems, 3rd IFAC Workshop on Fractional Differentiation and its Applications, 5 – 7, Nov. 2008, Ankara, Turkey.
30. M. Shahiri T., **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, S. H. Hosseinnia, Control and Synchronization of Chaotic Fractional-Order Coulet System via Active Controller, 3rd IFAC Workshop on Fractional Differentiation and its Applications, 5–7 Nov. 2008, Ankara, Turkey.
31. H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. Ranjbar, N.**, M. Mahmoudian, Synchronization of Uncertain Fractional-Order Duffing-Holmes Chaotic System Via Sliding Mode Control , 3rd IFAC Workshop on Fractional Differentiation and its Applications, 5 – 7, Nov. 2008, Ankara, Turkey.
32. H. Delavari, **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, E. Salehi , Robust Fractional Sliding Mode Control for a Coupled Tank, 3rd IFAC Workshop on Fractional Differentiation and its Applications, 5–7, Nov. 2008, Ankara, Turkey.
33. M. Shahiri, T., **A. Ranjbar N.**, S. H. Hosseinnia, R. Ghaderi, S. Momani, Projective Synchronization of Oscillation and Chaos in Fractional-Order Anti-Controlled Rigid Body System, International workshop on New Trends in science and Technology, 3 - 4 Nov., Nov. 2008, Ankara, Turkey.



34. S. J. Sadati, **A. Ranjbar N.**, S.H. Hosseinnia, R. Ghaderi, S. Momani, Bifurcation Analysis, Parameter Identification and Synchronization of Fractional-Order Newton-Leipnik System using Adaptive Control, International workshop on New Trends in science and Technology, 3 - 4 Nov., Nov. 2008, Ankara, Turkey.
35. F. Abdous, **A. Ranjbar**, S. H. Hossein-Nia, The Hopf Bifurcation Control in Internet Congestion Control System, Second International Conference on Electrical Engineering 25-26 March 2008 University of Engineering and Technology, Lahore (Pakistan).
36. F. Abdous, **A. Ranjbar**, S. H. Hossein-Nia, Stabilizing the Hopf Bifurcation Using Time-delay Feedback Control in the Network Congestion, International workshop on signal processing and its applications (WOSPA2008) 18 – 20 March 2008, University of Sharjah, Sharjah.
37. S.H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, J. Sadati, S. Momani, Designation of an adaptive PID controller to synchronize fractional –order hard spring  $\Phi_6$ -van der pol oscillator, Third IFAC workshop on Fractional differentiation and its applications, 5-7 Nov. 2008.
38. S. H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, J. Sadati, S. Momani, Synchronization of fractional chaotic system via fractional-order adaptive controller, Third IFAC workshop on Fractional differentiation and its applications, 5-7 Nov. 2008.
39. S. H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, F. Abdous, S. Momani, Fractional Order Controller in Combination with state feedback controller to stabilize chaotic systems, Third IFAC workshop on Fractional differentiation and its applications, 5-7 Nov. 2008.
40. E. Naseri, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, S.H. Hosseinnia, M. Mahmoudian, S. Momani, Bifurcation Analysis and Sliding Mode Control of Ziegler's Pendulum, International workshop on New Trends in science and Technology, Ankara, Turkey, 3-4 Nov. 2008.
41. M. Zolfaghari, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, S.H. Hosseinnia, S. Momani, Solution of fractional order Bagley-Torvik differential equation using enhanced homotopy perturbation method, Third IFAC workshop on Fractional differentiation and its applications, 5-7 Nov. 2008.
42. E. Naseri, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, M. Mahmoudian, S.H. Hosseinnia, S. Momani, Application of enhanced homotopy perturbation method for solving linear fractional differential equations, Third IFAC workshop on Fractional differentiation and its applications, 5-7 Nov. 2008.
43. J. Ghasemi, **A. Ranjbar N.**, M. R. Karami mollaie, S.H. Hosseinnia, H. EsHaghtabar, Synchronization of Genesio-Tesi and Coullet Systems Using a Sliding Mode Control, International workshop on New Trends in science and Technology, Ankara, Turkey, 3-4 Nov. 2008.
44. F. Abdous, **A. Ranjbar N.**, R. Ghaderi, S.H. Hosseinnia, Takagi-Sugeno Fuzzy Control of Hopf Bifurcation in the Internet Congestion Control System, International workshop on New Trends in science and Technology, Ankara, Turkey, 3-4 Nov. 2008.
45. H. Delavari, **A. Ranjbar N.**, Robust Intelligent Control of Coupled Tanks, Proceedings of the 9th WSEAS International Conference on AUTOMATIC CONTROL, MODELLING & SIMULATION, May 27-29, 2007, Istanbul, Turkey.
46. H. Delavari, **A. Ranjbar N.**, Genetic-based Fuzzy Sliding Mode Control of an Interconnected Twin-Tanks, The International Conference on "Computer as a Tool", Sep. 9-12 2007, Warsaw, Poland.

۴۷. سارا میناگر، **ا. رنجبر نوعی**، طراحی بهینه ساختار تجهیزات در شبکه های فیبر نوری به کمک الگوریتم ژنتیکی، مجله مدل سازی و روش های عددی در سیستم های مهندسی (دانشگاه صنعتی بابل)، شماره ۲، مهر ماه ۸۶، بابل، ایران.
۴۸. سیدحسن حسین نیاکانی، **ابولفضل رنجبر**، کنترل غیرخطی سیستم آشوب لورنز، کنفرانس ملی برق نجف آباد ۱۳۸۶.
۴۹. سیدحسن حسین نیاکانی، **ابولفضل رنجبر**، کنترل آشوب مدل لورنز به روش خطی سازی فیدبک مقاوم، کنفرانس ملی برق نجف آباد ۱۳۸۶.
۵۰. فرزاد عبدوس، **ابولفضل رنجبر**، سیدحسن حسین نیاکانی، کنترل بحران هاپف در سیستم کنترل ازدحام شبکه اینترنت به روش فیدبک تاخیر دار، کنفرانس ملی برق نجف آباد ۱۳۸۶.
۵۱. فرزاد عبدوس، **ابولفضل رنجبر**، سیدحسن حسین نیاکانی، کنترل آشوب نوسانات ولتاژ در کوره قوس الکتریک جریان مستقیم به روش خطی سازی فیدبک، کنفرانس ملی برق نجف آباد ۱۳۸۶.
۵۲. م. اقتداری، **ا. رنجبر نوعی**، کنترل مقاوم موتور القائی اشباع پذیر نسبت به تغییرات بار، ۲۲nd International Power System Conference, PSC 2007، تهران، آبان ۱۳۸۵.

۵۳. ج. قاسمی، ر. قادری، **ا. رنجبر نوعی**، ترکیب شبکه های عصبی خود سازمانده و بازگشتی المن برای تشخیص راستای ارزش دلار نسبت به یورو، IDMC'07 کنفرانس Data Mining، دانشگاه امیر کبیر، تهران، 2007 Nov. 21-20.
۵۴. ج. قاسمی، ر. قادری، **ا. رنجبر نوعی**، کلاسه بندی دانه های شن و ماسه از روی تصاویر دیجیتالی با استفاده از ترکیب نتایج کلاسه بندی روی ابعاد مجزا، IDMC'07 کنفرانس Data Mining، دانشگاه امیر کبیر، تهران، 2007 Nov. 21-20.
۵۵. ج. قاسمی، ر. قادری، **ا. رنجبر نوعی**، کلاسه بندی نرم با استفاده از خوشه بندی و ثوری ترکیب باورها سومین کنفرانس بین المللی فناوری اطلاعات و دانش IKT 2007، دانشگاه فردوسی مشهد 2007 Nov. 21-20.
۵۶. م. رضائزاد، م. درگاهی، **ا. رنجبر نوعی**، پایدار سازی سیستم تعلیق مغناطیسی، کنفرانس ملی مهندسی برق NEEC2008، دانشگاه آزاد نجف آباد، 15-16 اسفند ۸۶.
۵۷. م. رضائزاد، م. درگاهی، **ا. رنجبر نوعی**، کنترل کنورتور بوک پوست با استفاده از مدل میانگین فضای حالت، کنفرانس ملی مهندسی برق NEEC2008، دانشگاه آزاد نجف آباد، 15-16 اسفند ۸۶.
۵۸. هادی دلوری، **ا. رنجبر نوعی**، طراحی کنترل کننده مقاوم بهینه برای بویلر نیروگاه، کنفرانس ملی مهندسی برق NEEC2008، دانشگاه آزاد نجف آباد، 15-16 اسفند ۸۶.
۵۹. م. اقتداری ب.، **ا. رنجبر نوعی**، طراحی رویترگر جریان مقاوم در برابر تغییرات بار، کنفرانس ملی مهندسی برق NEEC2008، دانشگاه آزاد نجف آباد، 15-16 اسفند ۸۶.
۶۰. م. اقتداری ب.، **ا. رنجبر نوعی**، تعقیب فرمان سرعت در موتور القائی کنترل شده با کنترل کننده مد لغزشی و با در نظر گرفتن امان اشباع موتور، کنفرانس ملی مهندسی برق NEEC2008، دانشگاه آزاد نجف آباد، 15-16 اسفند ۸۶.
۶۱. ف. عبدوس، **ا. رنجبر نوعی**، ر. قادری، ع. شیخ الاسلامی، ح. حسین نیا، کنترل نوسانات مد محلی توسط کنترل کننده دینامیک توان به روش سوئیچ زنی مد لغزشی، هفدهمین کنفرانس مهندسی برق ایران، دانشگاه علم و صنعت ایران، ۱۳۸۸.
۶۲. ف. عبدوس، ع. نبوی، **ا. رنجبر نوعی**، ر. قادری، ر. احمدی، ارائه استراتژی بهبود یافته برای سوئیچ زنی کنترل کننده دینامیک توان در مسائل پخش بار و پیاده سازی آن توسط منطق فازی، بیست و چهارمین کنفرانس بین المللی برق، ۲۰۰۹.

- Chapter in Book

1. S.H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, F. Abdous, S. Momani, Control of Chaos via Fractional-Order State Feedback Controller, Chapter in Book *New Trends in Nanotechnology and Fractional Calculus Applications*, Springer, 1st Edition., XI, 531 p., Hardcover, ISBN: 978-90-481-3292-8, DOI 10.1007/978-90-481-3293-5 46, 2010.
2. S.H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, J. Sadati, S. Momani, Fractional-Order Adaptive Synchronization of Chaos, *New Trends in Nanotechnology and Fractional Calculus Applications*, Springer, 1st Edition., XI, 531 p., Hardcover, ISBN: 978-90-481-3292-8, DOI 10.1007/978-90-481-3293-5 46, 2010.
3. M. Mahmoudian, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, J. Sadati, S.H. Hosseinnia and S. Momani, Synchronization of fractional-order chaotic system via adaptive PID controller, chapter in book: Baleanu, Dumitru; Guvenc, Ziya B.; Machado, J.A. Tenreiro (Eds.), *New Trends in Nanotechnology and Fractional Calculus Applications*, Springer, 1st Edition., XI, 531 p., Hardcover, ISBN: 978-90-481-3292-8, DOI 10.1007/978-90-481-3293-5 46, 2010.
4. S.H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. Ranjbar N.**, J. Sadati, S. Momani, Adaptive Control of Hard Spring  $\Phi^6$  - Van Der Pol Oscillator, *New Trends in Nanotechnology and Fractional Calculus Applications*, Springer, Springer, 1st Edition., XI, 531 p., Hardcover, ISBN: 978-90-481-3292-8, DOI 10.1007/978-90-481-3293-5 46, 2010.
5. H. Delavari, R. Ghaderi, **A. N. Ranjbar** and S. Momani, Synchronization of chaotic nonlinear Gyros using fractional order controller, chapter in book: Baleanu, Dumitru; Guvenc, Ziya B.; Machado, J.A. Tenreiro (Eds.), *New Trends in Nanotechnology and Fractional Calculus Applications*, Springer, 1st Edition., XI, 531 p., Hardcover, ISBN: 978-90-481-3292-8, DOI 10.1007/978-90-481-3293-5 46, 2010.
6. S.H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. N. Ranjbar**, J. Sadati and S. Momani, Synchronization of Gyro systems via fractional-order adaptive controller, chapter in book: Baleanu, Dumitru; Guvenc, Ziya B.; Machado, J.A. Tenreiro (Eds.), *New Trends in Nanotechnology and Fractional Calculus Applications*, Springer, 1st Edition., XI, 531 p., Hardcover, ISBN: 978-90-481-3292-8, DOI 10.1007/978-90-481-3293-5 46, 2010.

۷. S.H. Hosseinnia, R. Ghaderi, **A. N. Ranjbar**, F. Abdous and S. Momani;, Control of chaos via fractional-order state feedback controller, chapter in book: Baleanu, Dumitru; Guvenc, Ziya B.; Machado, J.A. Tenreiro (Eds.), *New Trends in Nanotechnology and Fractional Calculus Applications*, Springer, 1st Edition., XI, 531 p., Hardcover, ISBN: 978-90-481-3292-8, DOI 10.1007/978-90-481-۳۲۹۳-۵ ۴۶, ۲۰۱۰.